

# FAP 0214 - LabFlex 2008/1

## Ótica Matricial

Manfredo Harri Tabacniks  
IFUSP

Baseado no texto de Suaide, A., Szanto, E.M., Carlin, N. *Lentes. Apostila de Física Experimental 4*, FAP214, 2007.  
[http://sampa.if.usp.br:8080/~suaide/blog/files/fap214.2007/\\_lentes.pdf](http://sampa.if.usp.br:8080/~suaide/blog/files/fap214.2007/_lentes.pdf)

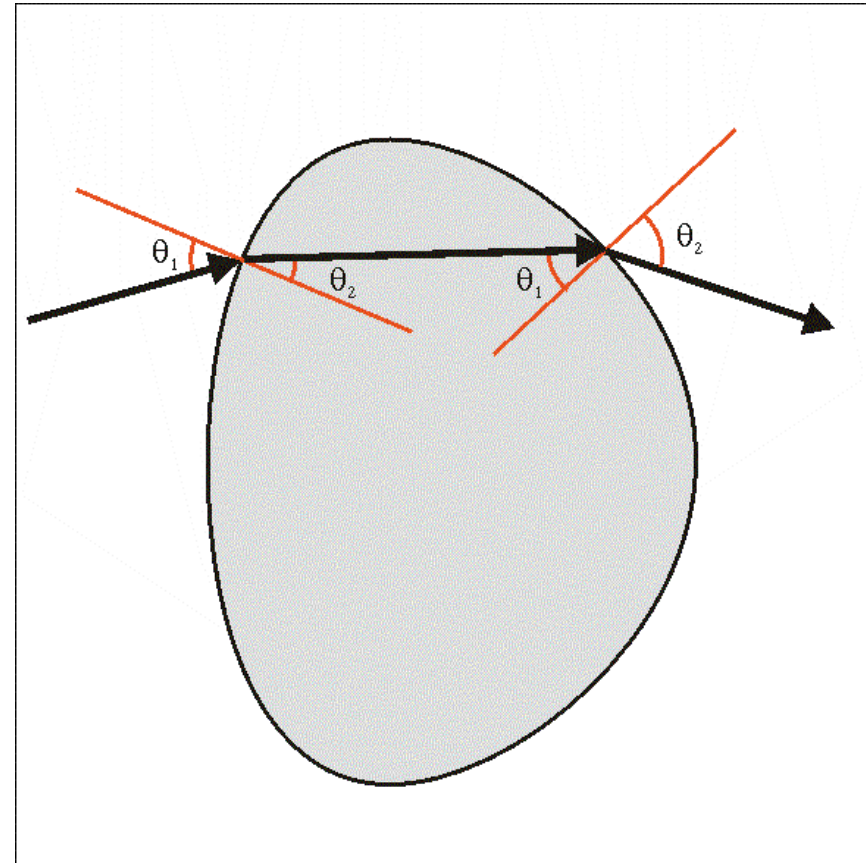
# Lentes: funcionamento

Luz incide em uma superfície

Ocorre refração nesta superfície

A luz se propaga para a segunda superfície

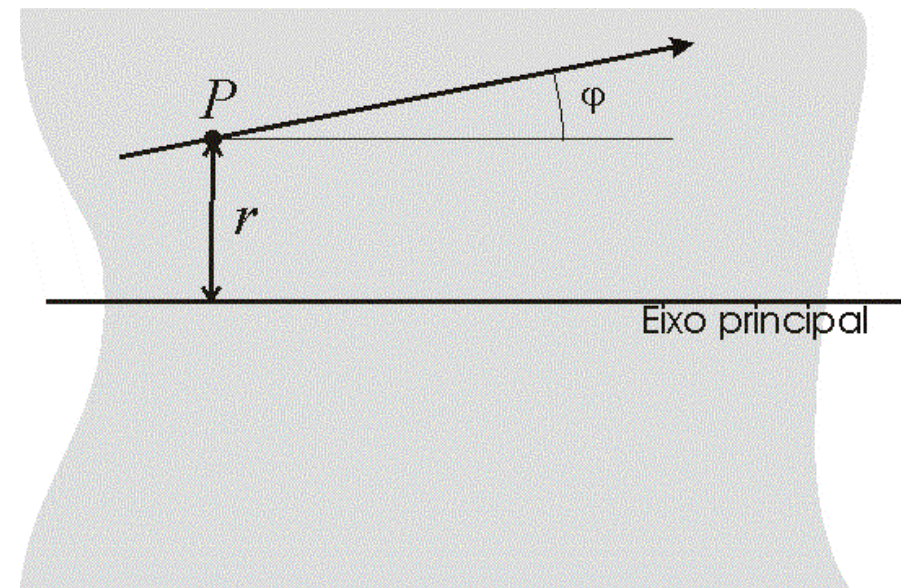
Ocorre nova refração



# Ótica matricial

Um raio luminoso  $R$  que parte do ponto  $P$ , com ângulo  $\varphi$  pode ser caracterizado por DUAS coordenadas generalizadas:

$$\mathbf{P} = \begin{pmatrix} r \\ \varphi \end{pmatrix}$$



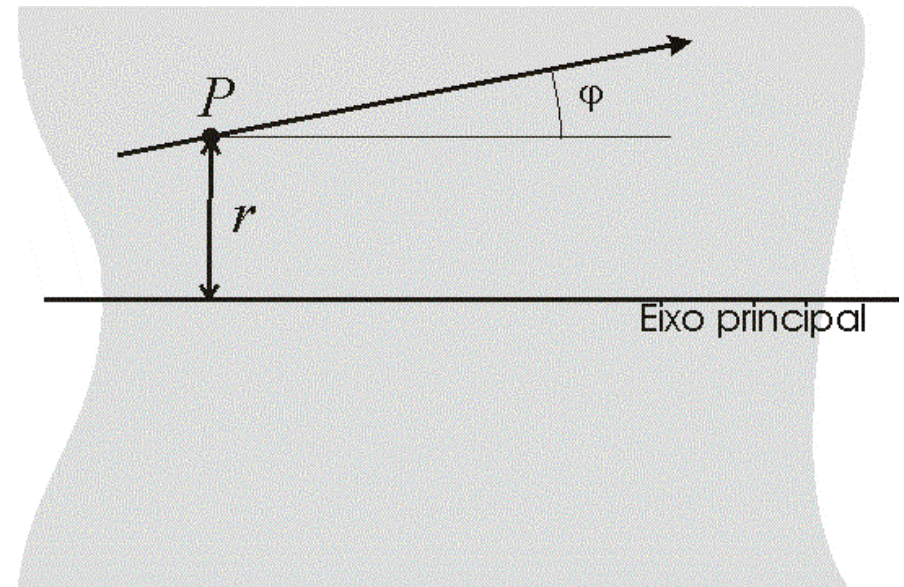
Aproximação paraxial  
(Ok para  $\varphi < 10^\circ$ )

# Ótica matricial

O raio evolui de  $\mathbf{P}_1$  para  $\mathbf{P}_2$  através de uma matriz de transformação  $\mathbf{M}$

$$\mathbf{M}\mathbf{P}_1 = \mathbf{P}_2$$

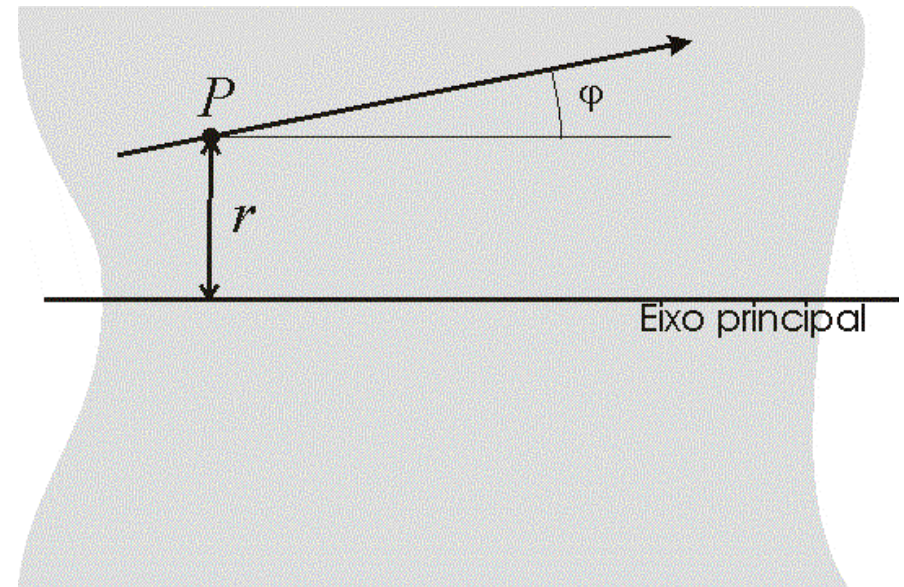
$$\mathbf{M} \begin{pmatrix} r_1 \\ \varphi_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r_2 \\ \varphi_2 \end{pmatrix}$$



# Ótica matricial

A matriz de transformação  
é dada por:

$$\mathbf{M} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$$



# Ótica matricial

$$\mathbf{M}\mathbf{P}_1 = \mathbf{P}_2$$

$$\mathbf{M} \begin{pmatrix} r_1 \\ \varphi_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r_2 \\ \varphi_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} r_2 \\ \varphi_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} r_1 \\ \varphi_1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} r_2 &= Ar_1 + B\varphi_1 \\ \varphi_2 &= Cr_1 + D\varphi_1 \end{aligned}$$

# Ótica matricial (propriedades)

Reversibilidade

$$\mathbf{P}_1 = \mathbf{M}^{-1} \cdot \mathbf{P}_2$$

Determinante unitário  
(Teorema de Liouville)

$$\det(\mathbf{M}) = 1$$

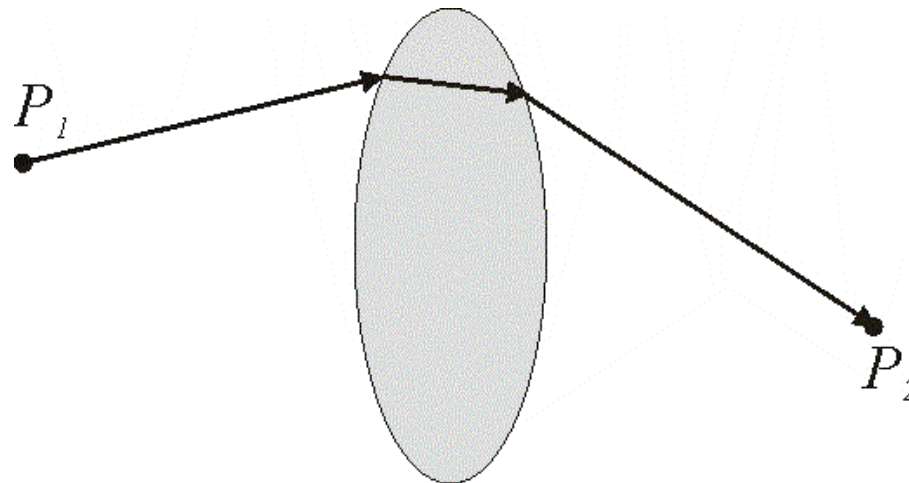
Combinação de  
elementos ópticos

$$\mathbf{P}_{n+1} = \mathbf{M}_1 \cdot \mathbf{M}_2 \cdots \mathbf{M}_n \cdot \mathbf{P}_1$$

# Ótica matricial: lente simples

A transformação do ponto  $P_1$  para  $P_2$  é dada por:

$$P_2 = M \cdot P_1$$

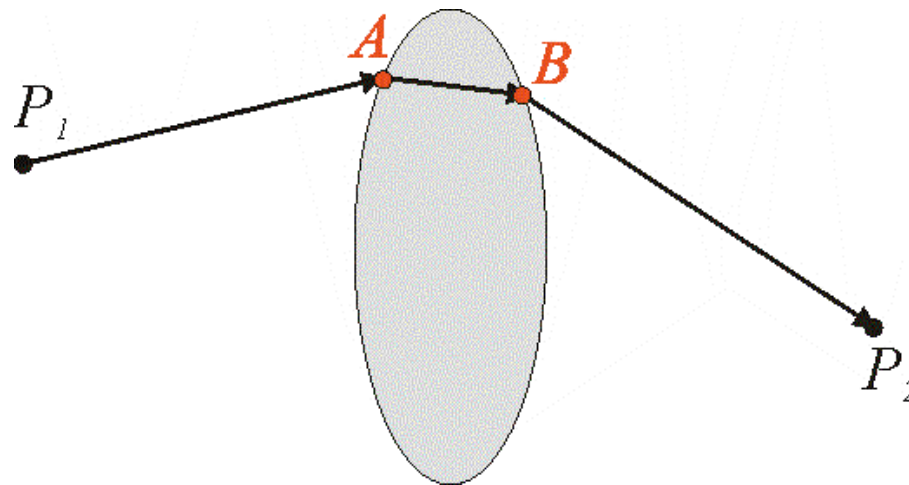




## Exemplo: lente simples

$\mathbf{M}$  é a composição de três matrizes:

$$\mathbf{M} = \mathbf{M}_{B \rightarrow P_2} \cdot \mathbf{M}_{A \rightarrow B} \cdot \mathbf{M}_{P_1 \rightarrow A}$$

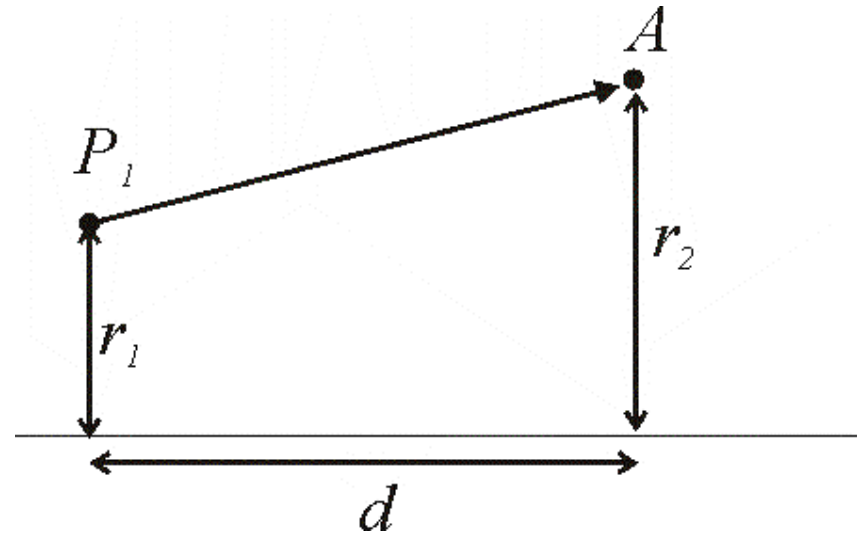


## Exemplo: Espaço vazio (*drift line*)

$$\varphi_2 = \varphi_1$$

$$r_2 = r_1 + d \tan \varphi_1$$

$$r_2 \sim r_1 + d\varphi_1$$

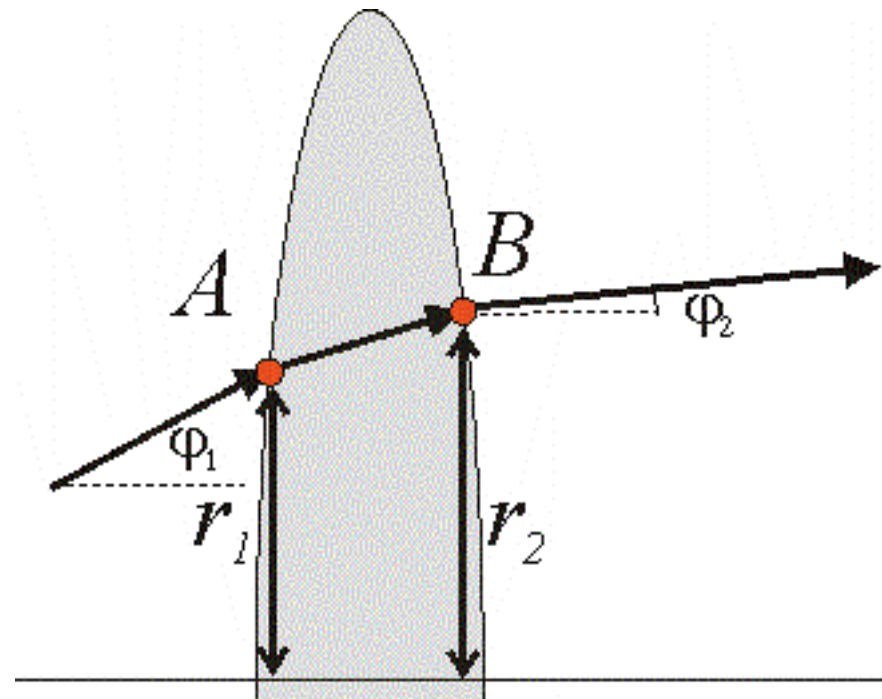


$$\begin{pmatrix} r_2 \\ \varphi_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & d \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r_1 \\ \varphi_1 \end{pmatrix} \quad M_{P_1 \rightarrow A} = \begin{pmatrix} 1 & d \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

# Exemplo: lente simples

Lente delgada ( $d=0$ )

$$M_{A \rightarrow B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -\frac{1}{f} & 1 \end{pmatrix}$$



## Exemplo: lente simples

Assim, a transformação completa para uma lente simples e delgada entre dois espaços vazios vale:

$$\begin{pmatrix} r_2 \\ \varphi_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & i \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -\frac{1}{f} & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & o \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} r_1 \\ \varphi_1 \end{pmatrix}$$

Transporte da saída da lente ( $B$ ) até o ponto imagem ( $i$ )

Transporte dentro da lente

Transporte do ponto objeto ( $o$ ) até a lente ( $A$ )

## Exemplo: lente simples

Transformação completa para uma lente simples e delgada entre dois espaços vazios:

$$\begin{pmatrix} r_2 \\ \varphi_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 - \frac{i}{f} & o - \frac{io}{f} + i \\ -\frac{1}{f} & 1 - \frac{o}{f} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r_1 \\ \varphi_1 \end{pmatrix}$$

espessura da “lente”

$f$  é o foco

## Exemplo: lente simples

$$\begin{pmatrix} r_2 \\ \varphi_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 - \frac{i}{f} & o - \frac{io}{f} + i \\ -\frac{1}{f} & 1 - \frac{o}{f} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r_1 \\ \varphi_1 \end{pmatrix}$$

$$r_2 = \left(1 - \frac{i}{f}\right) r_1 + \left(o - \frac{io}{f} + i\right) \varphi_1$$

$= 0$

$$\varphi_2 = -\frac{1}{f} r_1 + \left(1 - \frac{o}{f}\right) \varphi_1$$

Numa lente delgada, qualquer raio saindo de  $r_1$  deve chegar a  $r_2$ , independente de  $\varphi_1$ , ou seja, o segundo termo da expressão se anula:

$$\left(o - \frac{io}{f} + i\right) = 0 \Rightarrow \frac{1}{f} = \frac{1}{i} + \frac{1}{o}$$

Equação de Gauss  
para lentes delgadas

# Lente espessa: matriz de propagação

$P_1$  é a potência da superfície 1,

$$P_1 = \frac{n-1}{R_1}$$

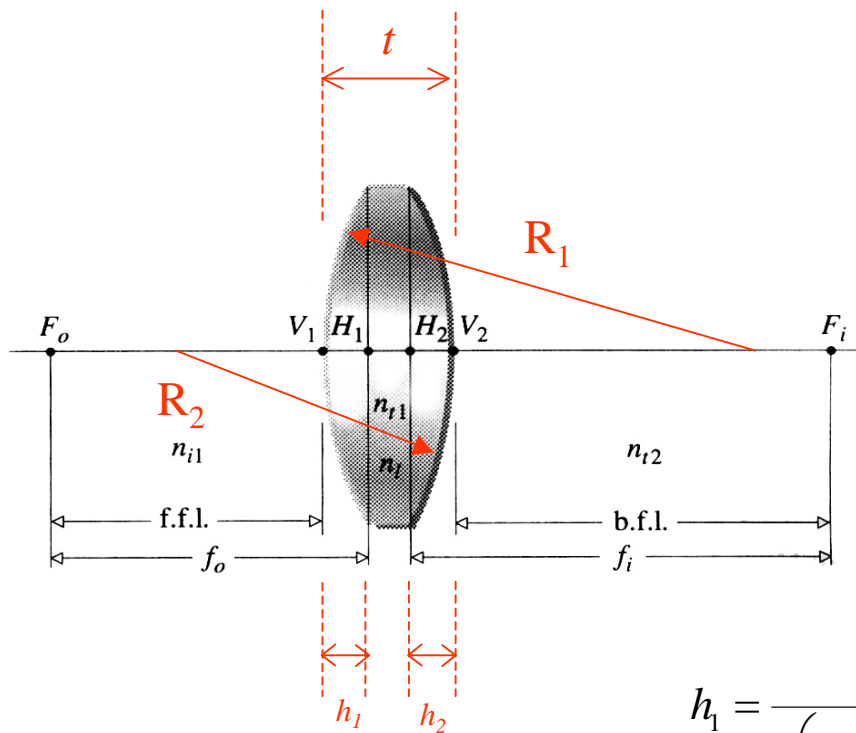
$t$  é a espessura da lente

$$M = \begin{pmatrix} 1 - \frac{tP_1}{n} & \frac{t}{n} \\ \frac{tP_1P_2}{n} - P_1 - P_2 & 1 - \frac{tP_2}{n} \end{pmatrix}$$

$$\frac{1}{f} = (n-1) \left[ \frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2} \right] + \frac{(n-1)^2}{n} \left[ \frac{t}{R_1R_2} \right]$$

equação do fabricante de lentes

# Lente espessa em ar: Determinação do foco e dos planos principais



$$\frac{1}{f} = (n - 1) \left[ \frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2} \right] + \frac{(n - 1)^2}{n} \left[ \frac{t}{R_1 R_2} \right]$$

cuidado com a convenção de sinais

lente delgada,  $t \sim 0$

$$\frac{1}{f} \sim (n - 1) \left[ \frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2} \right]$$

$$h_1 = \frac{t}{n \left( 1 + \frac{P_1}{P_2} - t \frac{P_1}{n} \right)}$$

$$h_2 = \frac{t}{n \left( 1 + \frac{P_2}{P_1} - t \frac{P_2}{n} \right)}$$

$$P_1 = \frac{n - 1}{R_1}$$

$$P_2 = \frac{n - 1}{R_2}$$